

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-236125

(43)Date of publication of application: 31.08.2001

(51)Int.Cl.

G05D 7/06

3/00 F17D

(21)Application number: 2000-046300

(71)Applicant: STEC INC

(22)Date of filing:

23.02.2000

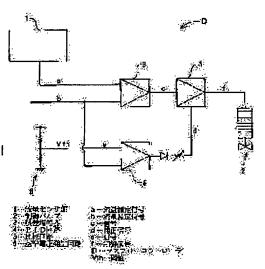
(72)Inventor: YAMAGUCHI MASAO

(54) MASS-FLOW CONTROLLER

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a mass-flow controller with excellent responsiveness, compatibility and reproducibility, etc., in a low flow area.

SOLUTION: This mass-flow controller D is provided with a flow rate sensor part 1 provided on a flow path on which fluid flows, a control valve part 2 to be similarly provided on the flow path and provided on the downstream side or the upstream side of the flow rate sensor part 1, an error amplifier 3 in which a flow rate measuring signal (a) and a flow rate setting signal (b) from the flow rate sensor part 1 are inputted and a PID circuit 4 in which a signal (c) from the error amplifier 3 is inputted and controls a degree of opening of the control valve 2 based on a control signal (f) to be outputted from the PID circuit 4 and is constituted so that a correction signal (d) is outputted when a level of the flow rate setting signal (b) exceeds a threshold Vth and the control signal (f) from the PID circuit 4 is instantaneously raised to opening voltage V0 of the control valve 2 in a comparator circuit 5 by providing the comparator circuit 5 in which the flow rate setting signal (b) is inputted and to output the correction signal (d) to the PID circuit 4



and a reference voltage generation circuit 6 to output a signal (e) to be the threshold Vth to the comparator circuit 5.

[Translation]

Japanese Patent Public Disclosure No. 2001-236125

[0027]

The "start to open" voltage V₀ varies among individual control valves 2. However, since setting of the voltage of the control signal (f) which rises upon application of the correction signal (d) to the PID circuit 4 is variable, the voltage can be adjusted depending on characteristics of a valve to be used. By such adjustment, the time which elapses from input of the flow rate setting signal (b) to start of opening of the control valve 2 is omitted uniformly and, thence, difference in responsibility in a low flow rate zone among different mass-flow controllers is obviated and also it is possible to improve compatibility among mass-flow controllers and reproductiveness of the process.

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-236125

(P2001-236125A)

(43)公開日 平成13年8月31日(2001.8.31)

(51) Int.Cl. ⁷		識別記号	F I			テーマコード(参考)
G05D	7/06		G05D	7/06	Z	3 J O 7 1
F17D	3/00		F17D	3/00		5 H 3 O 7

審査請求 未請求 請求項の数2 OL (全 6 頁)

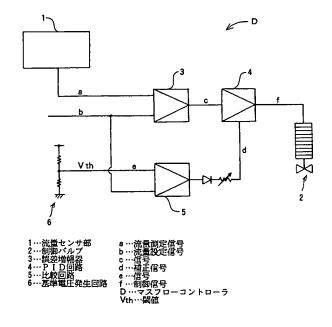
(21)出願番号	特顧2000-46300(P2000-46300)	(71)出願人 000127961		
		株式会社エステック		
(22)出顧日	平成12年2月23日(2000.2.23)	京都府京都市南区吉祥院宮の東町 2番地		
		(72)発明者 山口 正男		
		京都府京都市南区上鳥羽鉾立町11番5 株		
		式会社エステック内		
		(74)代理人 100074273		
		弁理士 藤本 英夫		
		F 夕一ム(参考) 3J071 CC11 EE01 EE25 FF11		
		5H307 AA20 BB01 DD03 DD06 DD18		
		EE02 FF06 HH04 HH08 HH10		

(54) 【発明の名称】 マスフローコントローラ

(57)【要約】

【課題】 低流量域における応答性、互換性、再現性などに優れたマスフローコントローラを提供する。

【解決手段】 流体が流れる流路に対して設けられた流 量センサ部1と、同じく前記流路に対して設けられ、前 記流量センサ部1の下流側または上流側に設けられた制 御バルブ2と、前記流量センサ部1からの流量測定信号 aと流量設定信号bとが入力される誤差増幅器3と、こ の誤差増幅器3からの信号cが入力されるPID回路4 とを有し、前記PID回路4から出力される制御信号f に基づいて前記制御バルブ2の開度を制御するマスフロ ーコントローラDであって、前記流量設定信号bが入力 され、かつ前記PID回路4に補正信号dを出力する比 較回路5と、この比較回路5に閾値Vthとなる信号eを 出力する基準電圧発生回路6とを備え、前記比較回路5 において、流量設定信号 b のレベルが前記閾値 V th を超 えると補正信号dが出力され、PID回路4からの制御 信号fが、制御バルブ2の開き出し電圧Vo まで瞬時に 立ち上がるように構成してある。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 流体が流れる流路に対して設けられた流 量センサ部と、同じく前記流路に対して設けられ、前記 流量センサ部の下流側または上流側に設けられた制御バ ルブと、前記流量センサ部からの流量測定信号と流量設 定信号とが入力される誤差増幅器と、この誤差増幅器か らの信号が入力されるPID回路とを有し、前記PID 回路から出力される制御信号に基づいて前記制御バルブ の開度を制御するマスフローコントローラであって、前 記流量設定信号が入力され、かつ前記 P I D回路に補正 信号を出力する比較回路と、この比較回路に閾値となる 信号を出力する基準電圧発生回路とを備え、前記比較回 路において、流量設定信号のレベルが前記閾値を超える と補正信号が出力され、PID回路からの制御信号が、 制御バルブの開き出し電圧まで瞬時に立ち上がるように 構成してあることを特徴とするマスフローコントロー ラ。

1

【請求項2】 流体が流れる流路に対して設けられた流量センサ部と、同じく前記流路に対して設けられ、前記流量センサ部の下流側または上流側に設けられた制御バルブと、前記流量センサ部からの流量測定信号と流量設定信号とが入力される誤差増幅器と、この誤差増幅器からの信号が入力されるPID回路とを有し、前記PID回路から出力される制御信号に基づいて前記制御バルブの開度を制御するマスフローコントローラであって、前記制御バルブを強制クローズするバルブクローズ信号が入力され、かつ前記PID回路に補正信号を出力する比較回路と、この比較回路に閾値となる信号を出力する基*

$$V_{c} = P \cdot \varepsilon + I \int \varepsilon \cdot \delta t + D \cdot \delta \varepsilon / \delta t$$

$$(\varepsilon = S E T - O U T)$$

なお、SETは流量設定信号、OUTは流量測定信号である。従って、(SET-OUT)の絶対値が小さくなるほど、バルブ電圧V。の変化(単位時間あたり)は小さくなる。

【0004】また、前記マスフローコントローラの制御バルブにおいて、図6のバルブ電圧 V_c 一流量特性を示すグラフから明らかなように、流体が流れ出す(制御バルブが開き出す)のは、バルブ電圧 V_c が0からではなく、ある値 V_0 を超えてからとなる。

【0005】以下に、閉状態にある制御バルブを一定の開度とするまでのマスフローコントローラの動作について説明する。図7(A)は、前記流量設定信号 bの一例を概略的に示すグラフであり、図7(B)および(C)は、前記流量設定信号 bに対応する流量測定信号 a および制御信号 f の構成を概略的に示すグラフである。なお、各グラフは、横軸に時間 t、縦軸に電圧 Vをプロットしたものである。まず、図7(A)に示すように、時刻 t。において、流量設定信号 b がある値、たとえば 100 Vに設定されたとすると、この流量設定信号 b は、図7(B)に示す流量測定信号 a とともに誤差増幅器 3

*準電圧発生回路とを備え、前記比較回路において、バルブクローズ信号のレベルが前記基準電圧発生回路によって設定された閾値を下回ると補正信号が出力され、PID回路からの制御信号が、制御バルブの開き出し電圧まで瞬時に立ち上がるように構成してあることを特徴とするマスフローコントローラ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、流体の質量流量を 計測し流体流量を制御するマスフローコントローラに関 する。

[0002]

【従来の技術】図5は、従来のマスフローコントローラの構成を概略的に示すブロック図である。従来のマスフローコントローラとして、流体が流れる流路に対して設けられた流量センサ部1と、同じく前記流路に対して設けられ、前記流量センサ部1の下流側または上流側に設けられた制御バルブ2と、前記流量センサ部1からの流量測定信号aと流量設定信号bとが入力される誤差増幅器3からの信号cが入力されるPID回路4とを有し、前記PID回路4から出力される制御信号fに基づいて前記制御バルブ2の開度を制御する構成を採用したものがある。

【0003】上記のマスフローコントローラにおいて、PID回路 4 から前記制御バルブ 2 への制御信号 f の電圧、すなわちバルブ電圧 V 。は、一般的に下式(1)によって与えられる。

 $D \cdot \delta \varepsilon / \delta t$ (1)

に入力され、誤差増幅器 3 からの信号 c は前記 P I D 回路 4 に入力される。続いて、この P I D 回路 4 から、式 (1) に基づいた制御信号 f が制御バルブ 2 に出力される(図 5 参照)。

【0006】ここで、バルブ電圧 V_c が V_0 となる時刻、すなわち前記制御バルブ2が開き出す時刻を t_1 、制御バルブ2の開度が前記流量設定信号 D_c に対応した状態となる時刻を D_c とすると、時刻 D_c から D_c にがせ口であることから、図 D_c (D_c に示すように流量測定信号 D_c は一定となり、図 D_c (D_c に示すように制御信号 D_c は一定の傾きをもった直線として表される。この傾きは、(流量設定信号 D_c に不過測定信号 D_c にが開き出す時刻 D_c にが最いたの遅れ時間 D_c から制御バルブ2が開き出す時刻 D_c は、特に低流量域での応答性が良くなかった。なお、制御バルブ2の開度が流量設定信号 D_c に大態となるのは、時刻 D_c に大ち

50 [0007]

3

【発明が解決しようとする課題】上述のような問題を解 決するために、PID回路からの出力が速くなるような P I D定数の調整が行われていたが、この場合、制御が 不安定になったり、オーバーシュートを起こすなどの問 題が生じることとなった。

【0008】また、制御バルブが開き出す電圧Voには 個体差があり、上記の構成からなるマスフローコントロ ーラの低流量域の応答性は前記電圧Vo に依存すること から、マスフローコントローラの低流量域における応答 性に器差が生じ、ひいてはマスフローコントローラ同士 の互換性や再現性などが悪くなることとなっていた。

【0009】この発明は上述の事柄に留意してなされた もので、その目的は、低流量域における応答性、互換 性、再現性などに優れたマスフローコントローラを提供 することである。

[0010]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に、この発明のマスフローコントローラは、流体が流れ る流路に対して設けられた流量センサ部と、同じく前記 流路に対して設けられ、前記流量センサ部の下流側また は上流側に設けられた制御バルブと、前記流量センサ部 からの流量測定信号と流量設定信号とが入力される誤差 増幅器と、この誤差増幅器からの信号が入力されるPI D回路とを有し、前記PID回路から出力される制御信 号に基づいて前記制御バルブの開度を制御するマスフロ ーコントローラであって、前記流量設定信号が入力さ れ、かつ前記PID回路に補正信号を出力する比較回路 と、この比較回路に閾値となる信号を出力する基準電圧 発生回路とを備え、前記比較回路において、流量設定信 号のレベルが前記閾値を超えると補正信号が出力され、 P I D回路からの制御信号が、制御バルブの開き出し電 圧まで瞬時に立ち上がるように構成してある(請求項

【0011】また、流体が流れる流路に対して設けられ た流量センサ部と、同じく前記流路に対して設けられ、 前記流量センサ部の下流側または上流側に設けられた制 御バルブと、前記流量センサ部からの流量測定信号と流 量設定信号とが入力される誤差増幅器と、この誤差増幅 器からの信号が入力されるPID回路とを有し、前記P I D回路から出力される制御信号に基づいて前記制御バ 40 ルプの開度を制御するマスフローコントローラであっ て、前記制御バルブを強制クローズするバルブクローズ 信号が入力され、かつ前記PID回路に補正信号を出力 する比較回路と、この比較回路に閾値となる信号を出力 する基準電圧発生回路とを備え、前記比較回路におい て、バルブクローズ信号のレベルが前記基準電圧発生回 路によって設定された閾値を下回ると補正信号が出力さ れ、PID回路からの制御信号が、制御バルブの開き出 し電圧まで瞬時に立ち上がるように構成してあるとして もよい(請求項2)。

【0012】上記の構成により、低流量域における応答 性、互換性、再現性などに優れたマスフローコントロー ラを提供することができる。

[0013]

【発明の実施の形態】以下、この発明の実施例を、図を 参照しながら説明する。図1は、本発明の第一実施例に 係るマスフローコントローラDの構成を概略的に示すブ ロック図である。マスフローコントローラDは、流体が 流れる流路(図示せず)に対して設けられた流量センサ 部1と、同じく前記流路に対して設けられ、前記流量セ ンサ部1の下流側または上流側に設けられた制御バルブ 2と、前記流量センサ部1からの流量測定信号 a と流量 設定信号bとが入力される誤差増幅器3と、この誤差増 幅器3からの信号cが入力されるPID回路4と、前記 流量設定信号bが入力され、かつ前記PID回路4に補 正信号dを出力する比較回路5と、この比較回路5に閾 値Vthとなる信号eを出力する基準電圧発生回路6とか らなる。

【0014】前記流量センサ部1は、前記流路に設けら れた一対の感熱センサからなり、この感熱センサによっ て検出された流体の瞬時流量は、センサ回路において電 気的な流量測定信号 a に変換される。

【0015】前記制御バルブ2は、PID回路から出力 される制御信号 f に基づいて制御されることにより弁開 度を変え、これによって、流路中を流れる流体の流量を 制御するように構成されており、たとえば特許第281 4378号公報に開示されているものが用いられる。ま た、本実施例の制御バルブ2は、従来のマスフローコン トローラにおける制御バルブ2と同様に、バルブ電圧V c が0から開き出すのではなく、ある値Vo を超えてか ら開き出すものである。

【0016】前記誤差増幅器3は、流量測定信号aと流 量設定信号 b との差を信号 c に変換して出力するための ものである。

【0017】前記PID回路4は、入力された信号cや 補正信号 d を上記(1)式に基づいて演算処理し、制御 信号fとして出力するためのものである。

【0018】前記比較回路5は、入力された流量設定信 号bのレベルが閾値Vthを超えると、前記PID回路4 に補正信号dを出力する。そして、PID回路4からの 制御信号fは、制御バルブ2の開き出し電圧Vo まで瞬 時に立ち上がることとなる。なお、このときの制御信号 fの立ち上がり電圧は、任意に設定することが可能であ

【0019】すなわち、図2(A)に示すような流量設 定信号 b が、時刻 t o において比較回路 5 に入力される と、流量設定信号bが閾値Vthを超えた瞬間の時刻to^{*} に、図2(B)に示すような補正信号 d が出力されるこ とになる。なお、時刻 to から時刻 to までの時間的な 間隔は極めて小さいものである。

50

5

【0020】前記基準電圧発生回路6は、たとえばダイ オードなどより構成されており、閾値Vthを任意に設定 できるものである。なお、前記閾値は、たとえば制御バ ルブ2がフルオープン時のバルブ電圧Vcの1.5%に 設定される。

【0021】上記の構成からなるマスフローコントロー ラDは、入力された流量設定信号bがOVから立ち上が る際に別途定めた閾値Vthを超えることをトリガとし て、スタート信号としての補正信号 d をマスフローコン トローラD自身で発生し、さらに、このスタート信号が PID回路4に入力されることをトリガとして、制御信 号「の電圧が制御バルブ2の開き出し電圧の間近まで瞬 時に立ち上げられ、その後は通常のPID制御が行われ るものであり、このような構成から、流量設定信号bが 入力されてから制御バルブ2が開き出すまでの時間を省 くことが可能である。

【0022】以下に、上記の構成からなるマスフローコ ントローラDの動作について説明する。図3(A)は前 記流量設定信号 b の一例を概略的に示すグラフであり、 図3(B)および(C)は、それぞれ流量設定信号bに 対応する流量測定信号 a および制御信号 f の構成を概略 的に示すグラフである。なお、各グラフは、横軸に時間 t、縦軸に電圧Vがとられている。また、図3(A)の グラフは、図2(A)のグラフと同様に流量設定信号 b を示しているが、図2(A)のグラフは、流量設定信号 bの立ち上がり部分を説明するために時間軸だけを拡大 したものである。ある時刻toに、電圧がOVからたと えば100Vにまで立ち上げられることによってマスフ ローコントローラDに入力された流量設定信号bは、誤 差増幅器3と比較回路5とに入力されることになる(図 30 1参照)。

【0023】前記誤差増幅器3には流量測定信号aが常 に入力されており、この流量測定信号 a とともに誤差増 幅器3に入力された流量設定信号bは、信号cに変換さ れてPID回路4に入力され、さらに制御信号fとなっ て制御バルブ2に入力されることになる。

【0024】一方、上述したように、流量設定信号bが 入力された比較回路 5 において、流量設定信号 b が別途 定めてあった閾値 V th を超えると、その瞬間の時刻 t o' に、補正信号dがPID回路4に出力される。そして、 PID回路4からの制御信号fは、図3(C)に示すよ うに、制御バルブ2の開き出し電圧Vo まで瞬時に立ち 上がることとなる。

【0025】上記のように制御信号fが電圧Vo まで立 ち上がった後は、通常のPID制御によって、制御バル ブ2の開度が調整される。なお、前記制御信号 f の電圧 がVo まで立ち上がってから、制御バルブ2の開度の調 整が終了するまでの時間 Δ t は、従来のマスフローコン トローラと同時間である。

ラDは、流量設定信号bが入力されてから制御バルブ2 が開き出すまでの遅れ時間をなくすことができるため、 迅速に制御バルブ2の制御を開始することが可能とな り、低流量域の応答性に優れたものとなる。

【0027】また、前記制御バルブ2の開き出し電圧V o には個体差があるが、補正信号dがPID回路4に入 力されることによって立ち上がったときの制御信号fの 電圧の設定は可変であることから、使用するバルブの特 性に応じて前記電圧の調整を行えばよく、このような調 10 整によって、流量設定信号 b が入力されてから制御バル ブ2が開き出すまでの時間を一様に省くことができるた め、各種マスフローコントローラの低流量域の応答性に おける器差を解消することができ、ひいてはマスフロー コントローラ同士の互換性やプロセスの再現性を向上さ せることが可能となる。

【0028】なお、前記補正信号dがPID回路4に入 力されることによって立ち上がった制御信号 f の電圧 が、制御バルブ2の開き出し電圧 Vo より大きくなった 場合でも、前記PID回路4の働きにより、制御バルブ 2の開度は最適値に修正される。

【0029】また、上記の構成からなるマスフローコン トローラDをたとえば半導体製造プロセスに用いれば、 半導体製造プロセスの信頼性を向上させることが可能と なる。

【0030】図4は、本発明の第二実施例に係るマスフ ローコントローラD2 の構成を概略的に示すブロック図 である。なお、上記第一実施例に示したものと同一構造 の部材については、同じ符号を付し、その説明を省略す る。マスフローコントローラD2は、流体が流れる流路 (図示せず) に対して設けられた流量センサ部1と、同 じく前記流路に対して設けられ、前記流量センサ部1の 下流側または上流側に設けられた制御バルブ2と、前記 流量センサ部1からの流量測定信号aと流量設定信号b とが入力される誤差増幅器3と、この誤差増幅器3から の信号cが入力されるPID回路4と、バルブクローズ 信号gが入力され、かつ前記PID回路4に補正信号d を出力する比較回路 5'と、この比較回路 5に閾値 Vth となる信号 e を出力する基準電圧発生回路 6 とからな

【0031】前記比較回路5'は、入力されたバルブク ローズ信号gのレベルが閾値Vthを下回ると、前記PI D回路4に補正信号dを出力する。そして、PID回路 4からの制御信号 f は、制御バルブ2の開き出し電圧V o まで瞬時に立ち上がることとなる。なお、このときの 制御信号ſの立ち上がり電圧は、任意に設定することが 可能である。

【0032】前記バルブクローズ信号gは、制御バルブ 2を強制クローズするためのものである。

【0033】以下に、上記の構成からなるマスフローコ 【0026】上記の構成からなるマスフローコントロー 50 ントローラD2の動作について説明する。今、流量設定

信号bが100Vに設定され、制御バルブ2が、この流 量設定信号bに対応した開度を保つように調整された状 態から、バルブクローズ信号gが入力され、前記制御バ ルブ2が強制クローズされた状態に移ったとする。

【0034】そして、その後、ある時刻に、バルブクロ ーズ信号gの入力が中断され、バルブクローズ信号gが 入力されていた比較回路 5'において、バルブクローズ 信号gのレベルが基準電圧発生回路6によって設定され ていた閾値Vthを下回ると、その瞬間の時刻に、補正信 号dがPID回路4に出力される。そして、PID回路 4からの制御信号 f は、制御バルブ2の開き出し電圧V o まで瞬時に立ち上がることとなる。

【0035】上記のように制御信号fが電圧Voまで立 ち上がった後は、通常のPID制御によって、制御バル ブ2の開度が調整される。

【0036】上記の構成からなるマスフローコントロー ラD2 と第一実施例のマスフローコントローラDとの違 いは、マスフローコントローラDが流量設定信号bの入 力時に効果を発揮するのに対し、マスフローコントロー ラD2 はバルブクローズ信号gの中断時に効果を発揮す 20 である。 る点である。なお、奏する効果は同様であるので、その 説明を省略する。

[0037]

【発明の効果】上記の構成からなる本発明によれば、低 流量域における応答性、互換性、再現性などに優れたマ スフローコントローラを提供することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第一実施例に係るマスフローコントロ ーラの構成を概略的に示すブロック図である。

【図2】(A)および(B)は、上記実施例における流 量設定信号の一例およびこの流量設定信号に対応する補 正信号の構成を概略的に示すグラフである。

【図3】(A)は前記流量設定信号の構成を概略的に示 すグラフであり、(B)および(C)は、前記流量設定 信号に対応する流量測定信号および制御信号の構成を概 略的に示すグラフである。

【図4】本発明の第二実施例に係るマスフローコントロ ーラの構成を概略的に示すブロック図である。

【図5】従来のマスフローコントローラの構成を概略的 に示すブロック図である。

【図6】従来のマスフローコントローラにおける制御バ ルブのバルブ電圧-流量特性を示すグラフである。

【図7】(A)は従来のマスフローコントローラにおけ る流量設定信号の構成を概略的に示すグラフであり、

(B) および (C) は、前記流量設定信号に対応する流 量測定信号および制御信号の構成を概略的に示すグラフ

【符号の説明】

1…流量センサ部、2…制御バルブ、3…誤差増幅器、 4…PID回路、5…比較回路、6…基準電圧発生回 路、 a …流量測定信号、 b …流量設定信号、 c …信号、 d…補正信号、e…信号、f…制御信号、D…マスフロ ーコントローラ、Vo …開き出し電圧、Vth…閾値。

